



Prototipe Sistem Pengendali Penyiraman Air dan Penyemprotan Pestisida pada Tanaman Bawang Merah Berbasis Mikrokontroler

Prototype of Control System for Watering and Spraying Pesticide on Shallot Plants Based on Microcontroller

Hikmatul Istiqomah¹, Dyah Ariyanti², Linda Kurnia Supraptiningsih³

^{1,2,3} Elektro, Teknik, Universitas Panca Marga

¹hikmatulistiqomah2898@gmail.com *, ²diyantiku@gmail.com, ³linda.kurnia@upm.ac.id

Abstract

Shallots are one type of annual plant that belongs to the Liliaceae family. This plant is useful as a seasoning for cooking, as well as a source of much-needed vitamin C, protein, fat, and carbohydrates. On onion plants, there are several things that need to be considered, including watering and spraying pesticides. In watering and spraying pesticides, it is still done manually. Sometimes onion farmers spend too much time and are less efficient in their work, so a water irrigation and pesticide spraying system is made on onion plants on a scheduled basis. This system uses a soil moisture sensor to read data on the amount of water content in the soil, when the sensor detects the soil, the sensor will read moist or dry data. And the Real Time Clock (RTC) functions as a timer, where the specified time has arrived, the RTC will turn on the DC Motor and DC Pump. The DC motor functions as a driving force for the spraying device, and the DC Pump functions as pumping water according to a specified schedule. This system uses an Arduino Uno microcontroller as a controller of the soil moisture sensor and RTC. The result of this research is the formation of watering and spraying pesticides that make it easier for farmers to water and spray pesticides on shallot plants.

Keywords: Humidity Sensor, RTC, DC Motor, DC Pump, Arduino Uno

Abstrak

Tanaman Bawang Merah merupakan salah satu jenis tanaman semusim (annual) yang termasuk dalam famili Liliaceae. Tanaman ini bermanfaat sebagai bumbu penyedap masakan, juga sebagai sumber vitamin c, protein, lemak, karbohidrat yang sangat diperlukan. Pada tanaman bawang merah, terdapat beberapa hal yang perlu diperhatikan antara lain penyiraman air dan penyemprotan pestisida. Dalam penyiraman air dan penyemprotan pestisida, masih dilakukan dengan cara manual. Terkadang para petani bawang terlalu banyak menguras waktu dan kurang efisien dalam pengerjaannya, maka dibuatlah sistem penyiraman air dan penyemprotan pestisida pada tanaman bawang secara terjadwal. Sistem ini menggunakan sensor kelembaban tanah sebagai membaca data jumlah banyaknya kandungan air didalam tanah, ketika sensor mendeteksi tanah maka sensor akan membaca data lembab atau kering. Dan Real Time Clock (RTC) berfungsi sebagai pengatur waktu, dimana waktu yang ditentukan telah tiba maka RTC akan Menghidupkan Motor DC dan Pompa DC. Motor Dc berfungsi sebagai penggerak alat penyemprotan, dan Pompa DC berfungsi sebagai memompa air sesuai dengan jadwal yang ditentukan. Sistem ini menggunakan mikrokontroler Arduino Uno sebagai pengontrol dari sensor kelembaban tanah dan RTC. Hasil dari penelitian ini adalah terbentuknya penyiraman air dan penyemprotan pestisida yang mempermudah petani untuk menyiram air dan menyemprot pestisida pada tanaman bawang merah.

Kata kunci:Sensor Kelembaban, RTC, Motor DC, Pompa DC, Arduimo Uno

1. Pendahuluan

Tanaman Bawang Merah merupakan salah satu jenis tanaman semusim (annual) yang termasuk dalam famili Liliaceae (Andy dkk 2015). Tanaman ini bermanfaat sebagai bumbu penyedap masakan, juga sebagai sumber vitamin c, protein, lemak, karbohidrat yang sangat diperlukan. Bawang merah merupakan komoditas hortikultural yang tergolong sayuran rempah. Bawang merah juga merupakan komoditas unggulan dari Kabupaten Probolinggo dengan begitu daerah Probolinggo dikatakan sebagai sentra bawang merah yang memiliki kualitas bawang merah yang baik serta produktifitas yang tinggi.

Penyiraman tanaman bawang sangat diperlukan pada pertumbuhan bawang selama 60 hari. Karena bawang dalam pertumbuhannya sangat memerlukan air yang cukup makadari itu bawang harus di lakukan pemantauan kadar air agar perdampuhan pada bawang maksimal seperti yang diinginkan. Selain itu bawang juga perlu penyemprotan akan racun hama ataupun pestisida yang nantinya sangat berpengaruhkan pertumbuhan dan rasa tanaman bawang dan juga meningkatkan hasil produksi. Pestisidatidakbolehterkenakulit secara langsung, terhirup, dan mengenaimatamanusiakarenapestisidaterkandung bahankimia yang berbahaya (Rahmaddkk, 2019).

Hikmatul Istiqomah

Jurnal ENERGY (Jurnal Ilmiah Ilmu-ilmu Teknik) Vol. 12 No. 2 (2022)

Oleh karenaitu, salah satucara yang dapatdigunakanuntukpenyiraman dan penyemprotanpestisidayaitupompa DC dan sensor kelembaban agar dapatmendeteksikelembabandanritanah yang adadisekitartanamanbawang. Pompa DC digunakanuntukmemompa air dariipenampunguntukdisiramkantantanamanbawang dan juga pompa DC digunakansebagaipenyemprotanpestisida. Dalamsisteminjuga menggunakan RTC (*Real Time Clock*) untukmenyesuaikanwaktupenyemprotan dan penyiramansesuaijadwal. Makadariiualatinintukmempermudah para petanibawangdalampenyiraman air dan penyemprotanpestisidadenganmudah dan terjadwal.

Berdasarkanhaltersebutmakatujuanpenelitianinitentangmerancang dan membangun prototype sistempengendali air dan penyemprotanpestisida pada tanamanbawangberbasismikrokontroler.

Dalam rangka menjaga ruang pembahasan pada penelitian, makapenulis member batasanpermasalahansebagaiberikut :

1. Pada penelitianinipenulishanyamenggunakanjenisbawangbiru.
2. Sistem yang dibangun pada penelitianinimenggunakan sensor kelembabantanah dan tidakmenggunakansuhusebagai parameter yang berpengaruhterhadapbawangmerah.

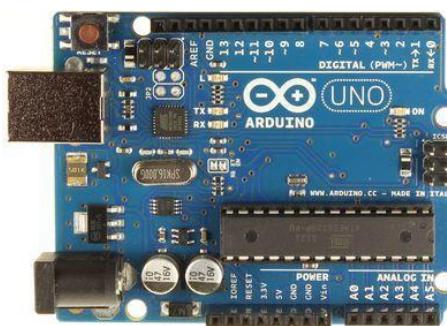
Arduino Uno

Arduino Uno adalah salah atuprodukberlabelarduino yang sebenarnyaadalahsuatupapanelektronika yang mengandungmikrokontroler ATMega328 (sebuah keeping yang secarafungsionalbertindaksepertisebuahkomputer).

Pirantiiniadapatdimanfaatkannewujudkanrangkaianelektronikdari yang sederhanahingga kompleks.

Tabel 1. Spesifikasi Arduino Uno

Mikrokontroler	ATMega328
Tegangan Operasi	5 V
Tegangan Masukan	7-12 V
Batas Tegangan Input	6-20 V
Digital I/O Pins	14 (<i>of which 6 provide PWM output</i>)
Analog Input Pins	6
DC Current per I/O Pin	40 mA
DC Current for 3.3V Pin	50 mA
Flash Memory	32 KB <i>of which 0.5 KB used by bootloader</i>
SRAM	2 KB
EEPROM	1 KB
Clock Speed	16 Hz



Gambar 1. Arduino Uno

Modul Real Time Clock

Real time clock (RTC) adalah jam elektronik berupa chip yang dapat menghitung waktu mulai detik hingga tahun dengan akurat dan menyimpan data waktu tersebut secara *real time*. DS3231 adalah salah satu jenis RTC dengan kompensasi suhu kristal osilator yang terintegrasi (TCXO) dengan sebuah *clock* referensi yang stabil dan akurat, serta memelihara akurasi RTC sekitar +2 menit per tahun.

Modul Relay

*Relay*mempunyaifungsiyaitusebagaisaklar. Prinsipkerjarelay yaitumenerapkanprinsipkerjagayaelektronikdalammenghantarkanaliranlistrikdengantegangan yang lebih. Penghubungtegangtinggi di *relay* memiliki 3 pin yang tengah pin biasa (*COM*) salah satudaridua pin lainnyaadalah pin untukkoneksiyaitukoneksiterbuka (NO) dan yang lainnyauntukkoneksiertutup (NC).

Modul Relay

Relay berfungsi sebagai saklar. Prinsip kerja relay adalah elektromagnetik untuk merubah kondisi saklar yang dapat menghantarkan arus listrik dengan tegangan yang lebih tinggi. Relay memiliki 3 pin, yaitu yang tengah pin biasa (*COM*) pin koneksiterbuka atau *Normally Open* (NO) dan pin koneksitertutup atau *Normally Close* (NC).

Sensor Kelembaban Tanah YL-69

Sensor kelembaban tanah ini merupakan tipe sensor yang dapat membaca data jumlah/intensitas banyaknya kandungan air di dalam tanah. Desain sensor ini dirancang memanfaatkan dua buah lempeng yang bersifat/berbahan konduktor yang mempunyai sensitivitas terhadap muatan listrik terhadap media lain seperti tanah. Hasil pembacaan sensor berupa tegangan analog.

Pompa DC

Pompa adalah mesin atau peralatan mekanis yang digunakan untuk mengalirkan cairan dari dataran rendah ke dataran tinggi atau untuk mengalirkan cairan dari daerah bertekanan rendah ke daerah yang bertekanan tinggi dan juga sebagai penguat laju aliran pada suatu sistem jaringan perpipaan. Prinsip kerja pompa adalah dengan melakukan penekanan dan penghisapan terhadap fluida.

Motor DC

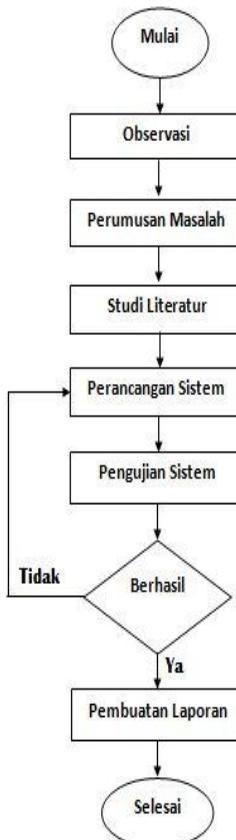
Motor DC adalah jenis motor listrik yang bekerja menggunakan sumber tegangan DC. Arah putaran motor DC ditentukan oleh arus maju atau arus berbalik atau tegangan positif dan tegangan negatif. Sedangkan kecepatan motor DC ditentukan oleh perubahan tegangan kumparan pada motor DC tersebut.

Kabel Jumper

Jumper pada sebuah komputer sebenarnya adalah *connector* penghubung sirkuit *elektrik* yang digunakan untuk menghubungkan atau memutus hubungan pada suatu sirkuit. Jumper juga digunakan untuk melakukan setting pada papan *motherboard elektrik* seperti *motherboard* komputer. Ada tiga jenis kabel *jumper* yang dapat dilihat dari ujungnya, yaitu: Male-Male, Male-Female dan Female-Female.

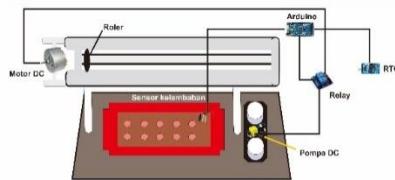
2. Metodologi

Metode penelitian yang dilakukan demi tercapainya penelitian ini adalah sebagai berikut:



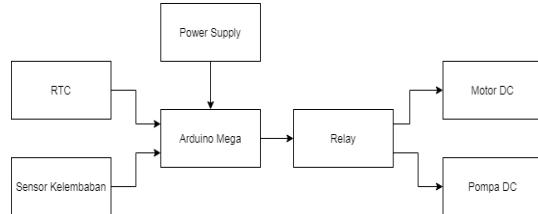
Gambar 2. Diagram Alir Penelitian

Desain Sistem



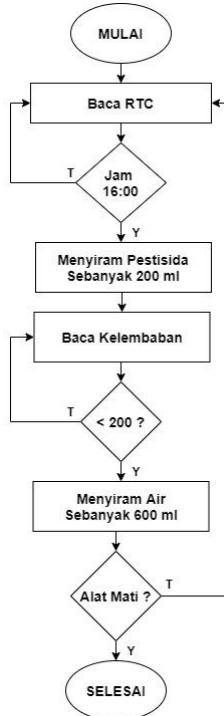
Gambar 3. Desain Sistem

Diagram Blok Hardware



Gambar 4. Diagram Blok Hardware

Diagram Alir Software



Gambar 5. Diagram Alir Sistem

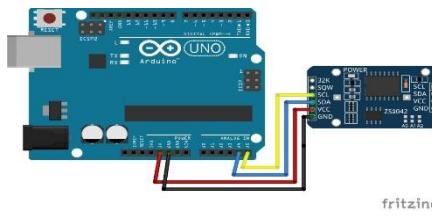
Sistem pemberian pestisida pada tanaman bawang merah berdasarkan RTC. RTC berfungsi untuk menghitung jam pada pukul 4 sore. Sensor kelembaban tanah berfungsi untuk mengukur intensitas banyaknya kandungan air di dalam tanah. Ketika bawang merah tidak lagi lembab maka arduino nyalakan pompa DC yang berperan sebagai pengendali sistem mengirim perintah ke relay untuk mengaktifkan motor DC dan Pompa DC.

Motor DC diletakkan di bagian atas yang berfungsi sebagai alat untuk penggerak penyemprotan yang arahnya ke kanan dan ke kiri. Pompa DC diletakkan di bawah samping yang berfungsi sebagai alat untuk mengalirkan cairan dari daerah bertekanan rendah ke daerah yang bertekanan tinggi.

3. Hasil dan Pembahasan

Perancangan Sistem

1. RTC

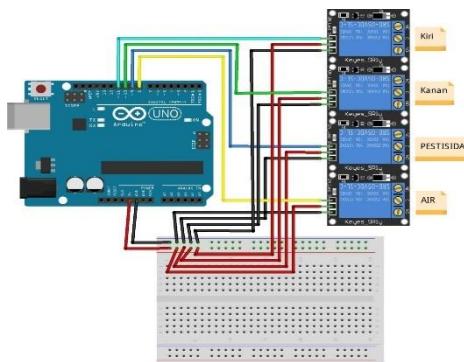


Gambar 6. Konfigurasi Pin Arduino Uno dan RTC

Tabel 2. Konfigurasi Pin Arduino Uno dan RTC

Arduino Uno	RTC
VCC 5 V	VCC
GND	GND
SDA	SDA
SCL	SCL

2. Modul Relay

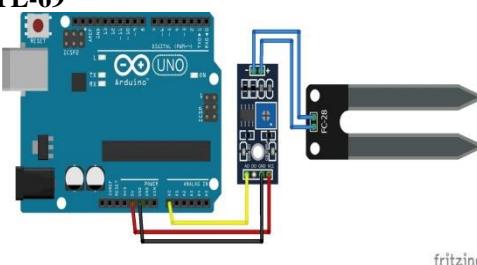


Gambar 7. Konfigurasi Pin Arduino Uno dan Relay

Tabel 3. Konfigurasi Pin Arduino Uno dan Relay

Arduino Uno	Relay
VCC 5 V	VCC
GND	GND
PIN 8	IN
PIN 9	IN
PIN 10	IN
PIN 11	IN

3. Sensor Kelembaban Tanah YL-69

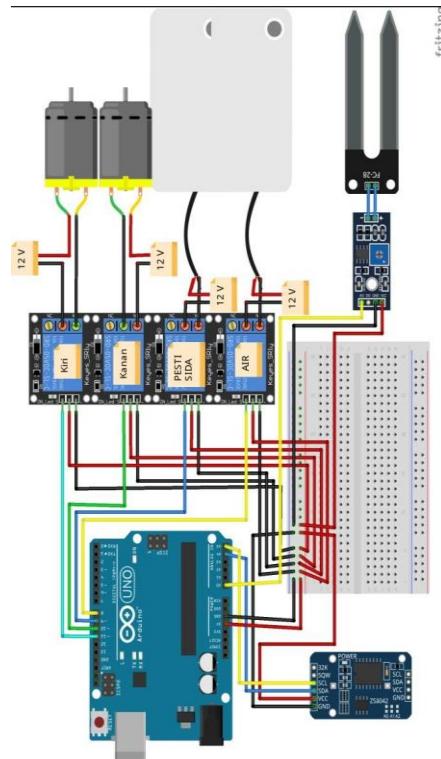


Gambar 8. Konfigurasi Pin Arduino Uno dan Sensor Kelembabtan Tanah

Tabel 4. Konfigurasi Pin Arduino Uno dan Sensor Kelembaban Tanah

Arduino Uno	Sensor Kelembaban Tanah
VCC 5 V	VCC
GND	GND
AO	AO

4. Konfigurasi Seluruh Sistem



Gambar 9. Konfigurasi Seluruh Sistem

Pengujian Sistem

1. RTC

```
penyiramfiks
#include "RTClib.h"

RTC_DS3231 rtc;
char daysOfTheWeek[7][12] = {"Sunday", "Monday", "Tuesday",
                             "Wednesday", "Thursday", "Friday", "Saturday"};

//SET ALARAM(24 HOUR FORMAT):
const int Jam = 12; // disini set alarm peptisidany
const int Menit = 37; //lanjutkan coba dek
const int Detik = 0;

unsigned long WaktuMillis = 0;
int sensorx = A0; //pin sensor
int relayMoka = 10; //pin motor gerak ke kanan
int relayMoki = 11; //pin motor gerak ke kiri
int relayAir = 8; //pin pompa air
int relayPep = 9; // pin pompa peptisida
int nilaikelembapan = 0;
```

Gambar 10. Kode Dalam Program Arduino IDE

Hasil tampilan pada serial monitor hasil percobaan gambar.10 seperti gambar di bawah ini.

```
2021/10/19 (Tuesday) 12:36:56
Nilai Kelembaban : 681
2021/10/19 (Tuesday) 12:36:57
Nilai Kelembaban : 681
2021/10/19 (Tuesday) 12:36:58
Nilai Kelembaban : 680
2021/10/19 (Tuesday) 12:36:59
Nilai Kelembaban : 681
2021/10/19 (Tuesday) 12:37:00
Nyaleakan Peptisida Selama 10,6 Detik
Motor Bergerak Ke Kanan
Motor Bergerak Ke Kiri
Motor Bergerak Ke Kiri
Nilai Kelembaban : 683
2021/10/19 (Tuesday) 12:37:13
Nilai Kelembaban : 680
2021/10/19 (Tuesday) 12:37:14
Nilai Kelembaban : 680
```

Gambar 11. Tampilan Serial Monitor Sistem

2. Sensor Kelembaban Tanah

```
sensor_kelembaban2
int sensorPin = A0; // pin sensor
int powerPin = 6; // pengantti vcc

void setup() {
    // Jadiakan pin power sebagai output
    pinMode(powerPin, OUTPUT);
    // default bernilai LOW
    digitalWrite(powerPin, LOW);
    // mulai komunikasi serial
    Serial.begin(9600);
}

void loop() {
    Serial.print("Nilai kelembaban: ");
    Serial.println(bacaSensor());
    // baca setiap 5 detik
    delay(1000);
}

int bacaSensor() {
    // matikan power
    digitalWrite(powerPin, HIGH);
    delay(500);
    // baca nilai analog dari sensor
    int nilaiSensor = analogRead(sensorPin);
    digitalWrite(powerPin, LOW);
    // nilai lemah maka makin tinggi nilai outputnya
    return 1023 - nilaiSensor;
}
```

Gambar 12. Kode Dalam Program Arduino IDE

Hasil tampilan pada serial monitor hasil percobaan gambar.12 seperti gambar di bawah ini.

Nilai	Nilai Kering
Nilai kelembaban: 530	Nilai kelembaban: 144
Nilai kelembaban: 639	Nilai kelembaban: 142
Nilai kelembaban: 643	Nilai kelembaban: 142
Nilai kelembaban: 644	Nilai kelembaban: 144
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 146
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 147
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 146
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 147
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 147
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 146
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 146
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 146
Nilai kelembaban: 645	Nilai kelembaban: 145
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban: 145
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban: 146
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban: 147
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban: 147
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban: 150
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban: 152
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban: 155
Nilai kelembaban: 646	Nilai kelembaban:

Gambar 13. Tampilan Serial Monitor Sistem

3. Implementasi Sistem Penyiraman Air dan Penyemprotan Pada Tanaman Bawang



Gambar 14. Penempatan Arduino, RTC, Relay



Gambar 15. Penempatan Motor DC



Gambar 16. Penempatan Pompa DC

Tabel Pengujian

Tabel 5. Data Hasil Pengujian Pada Rangkaian Kelembaban Tanah

NO	Kelembaban (%)	Status Tanah
1	< 200	Kering
2	200 – 500	Lembab
3	> 500	Basah

Dari data hasil pengujian diatas dapat diketahui cara kerja sensor kelembaban tanah.

Tabel 6. Data Hasil Pengujian Pada Sistem

NO	Pembacaan		Status
	Sensor Kelembaban	Kondisi Tanah	
1	50	Kering	On
2	69	Kering	On
3	82	Kering	On
4	135	Kering	On
5	200	Lembab	Off
6	230	Lembab	Off
7	325	Lembab	Off
8	500	Basah	Off
9	678	Basah	Off
10	721	Basah	Off

4. Kesimpulan

Berdasarkan penelitian yang telah dilakukan maka dapat diambil kesimpulan sebagai berikut:

Sensor kelembabantanah yang terpasang pada RancangBangunSistemPenyiraman Air dan PenyemprotanPestisida Pada TanamanBawangBerbasisMikrokontroler dapat digunakan untuk membaca kelembaban tanah.

Motor DC dan Pompa DC berfungsi sebagai aktuator untuk mengendalikan kerja sistem secara mekanis dikonfigurasikan dengan Arduino Uno yang ditanam kode program. Modul RTC sudah dapat menentukan waktu sistem untuk penyemprotan pestisida dimana jadwal sistem menyala pada jam 16.00.

Referensi

- [1] Arifin, J., & Zulita, L. N. (2016). Perancangan Murottal Otomatis Menggunakan Mikrokontroller Arduino Mega 2560. *Jurnal Media Infotama*, 12(1).
- [2] Abdullah., & Matshura. (2018). Sistem Pemberian Nutrisi Dan Penyiraman Tanaman Otomatis Berdasarkan Real Time Clock Dan Tingkat Kelembaban Tanah Berbasis Mikrokontroler Atmega32.
- [3] Hidayat, R. (2019). Rancang Bangun Prototype Drone Penyemprot Pestisida Untuk Pertanian Padi Secara Otomatis. *Jurnal Mahasiswa Teknik Elektro*, 3(2).
- [4] Iqital, Z., Sara, I. D., & Syahrizal, S. (2018). Aplikasi Sistem Tenaga Surya Sebagai Sumber Tenaga Listrik Pompa Air. *Jurnal Karya Ilmiah Teknik Elektro*, 3(1).
- [5] Prasetyo, Eko Ari. (2018). *Sistem Keamanan Kendaraan Bermotor Dengan Metode Authentication Menggunakan Sidik Jari Dan Point Positioning Menggunakan GPS Berbasis Mikrokontroler*. Program Studi Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Panca Marga.
- [6] Prayama, D., Yolanda, A., & Pratama, A. W. (2018). Rancang Bangun Alat Pengontrol Penyiram Tanaman Otomatis Menggunakan Sensor Kelembaban Tanah Di Area Pertanian. *Jurnal RESTI (Rekayasa Sistem dan Teknologi Informasi)*, 2(3), 807-812
- [7] Setiawan, D. (2017). Sistem Kontrol Motor Dc Menggunakan Pwm Arduino Berbasis Android System. *Jurnal Sains dan Teknologi Industri*, 15(1), 7-14.
- [8] Sokop, S. J., Mamahit, D. J., & Sompie, S. R. (2016). Trainer Periferal Antarmuka Berbasis Mikrokontroler Arduino Uno. *Jurnal Teknik Elektro dan Komputer*, 5(3), 13-23.
- [9] Wahyu Ramadhan B., & Hikmah, N. (2020). Rancang Bangun Sistem Pemberi Pakan dan Pembersih Kotoran Pada Kandang Kelinci Berbasis Mikrokontroler Atmega 2560, *Sinar Fe7*, 3(1), 218-222.